



ANEXO B

Método de cálculo de incertidumbre propuesto

1. Expresión general para el cálculo de la incertidumbre expandida (ver DKD-R-6-1)

METODO DE ESTIMACION DE INCERTIDUMBRE:

$$U_{total} = k \sqrt{u_{res}^2 + u_{histe}^2 + u_{rep.}^2 + u_{desv-cero}^2 + u_{estab}^2 + u_{patr\'on}^2 + u_{res-patr\'on}^2 + u_{deriva-patr\'on}^2 + u_{\Delta h}^2}$$

Expresión general para la incertidumbre expandida.

Basada en modelo dado en DKD-R-6

En donde:

 $m{U}$ = incertidumbre expandida de la calibración

k = factor de cobertura (en nuestro caso k = 2, lo que corresponde a un nivel de confianza de un 95,45%).

 u_{res} = incertidumbre originada por la resolución del equipo en ensayo

 u_{hist} = incertidumbre debida a la histéresis del equipo en ensayo

 u_{rep} = incertidumbre debida al error de repetibilidad del equipo en ensayo

 $u_{desv-cero}$ = incertidumbre originada por la desviación de cero en el instrumento a calibrar.

 u_{estab} = incertidumbre originada por estabilidad del instrumento

 $u_{patr\'on}$ = incertidumbre del patr\'on utilizado por cada participante

 $u_{res-patr\'on}$ = incertidumbre originada por la resolución del patr\'on utilizado por cada participante, no aplicable para Balanza de Peso muerto.

 $u_{deri-patron}$ = incertidumbre debida a la posible deriva patrón utilizado

 $u_{\Delta h}$ = incertidumbre debida a la presión por diferencia altura